

WORLDWIDE OFFICES

# 创博智能制造产品解决方案

## Taiwan

### 创博股份有限公司

台湾新北市235中和区中正路916号13楼  
TEL: +886-2-8226-7786  
Email: sales@nexcobot.com  
www.nexcobot.com/tw/index

## China

### 重庆新固兴科技有限公司

重庆市永川区凤凰湖工业园区电子二小区  
B4幢二楼, 402160, 中国  
TEL: +86-177-8435-1760  
Email: sales@nexgol.com.cn  
www.nexgol.com

## Japan

### 新汉日本分公司

9F, Tamachi Hara Bldg., 4-11-5, Shiba Minato-ku,  
Tokyo, 108-0014, Japan  
Tel: +81-3-5419-7830  
Fax: +81-3-5419-7832  
E : sales@nexcom-jp.com

## USA

### 新汉美国分公司

2883 Bayview Drive, Fremont CA 94538, USA  
Tel: +1-510-656-2248  
Fax: +1-510-656-2158  
E : sales@nexcom.com(English)  
E : ventas@nexcom.com(Spanish)



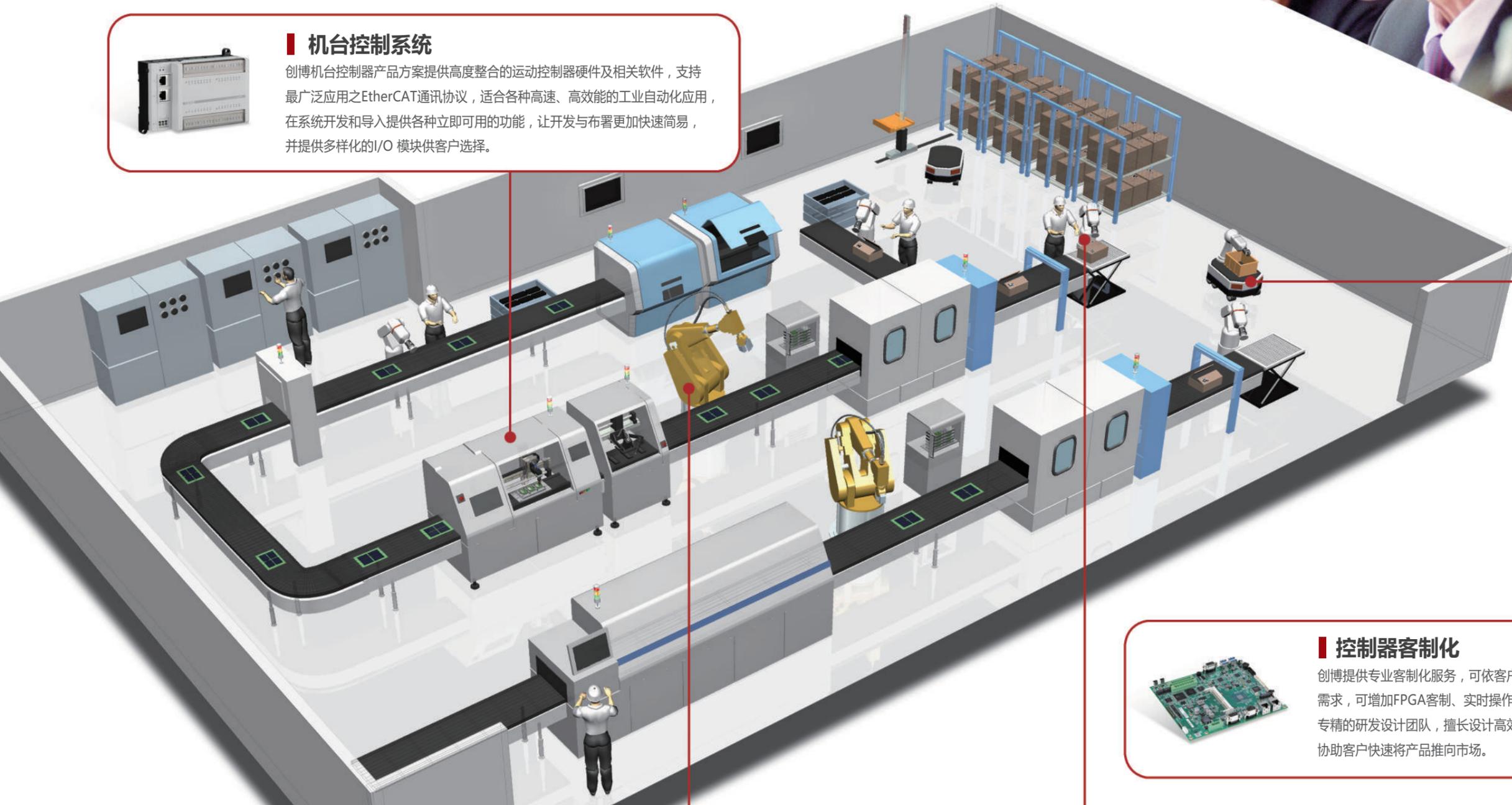
# 工业自动化解决方案

创博致力于成为您构建智能机器人和智慧机械解决方案信赖的合作伙伴。为了超越客户的期望，创博以在工业计算领域的经验、在台湾和中国大陆拥有战略销售和营销团队、以及卓越的研发团队，提供高水平的全球客户服务。基于自主开发之EtherCAT运动控制、机器人控制演算、机台运动控制等技术，提供各式关键控制系统，满足智能制造快速并高度客制化之产品需求，建置灵活弹性之自动化系统。凭借这些核心优势，创博能协助客户完成智慧化转型，建立具有优势之智能制造系统。



## 机台控制系统

创博机台控制器产品方案提供高度整合的运动控制器硬件及相关软件，支持最广泛应用之EtherCAT通讯协议，适合各种高速、高效能的工业自动化应用，在系统开发和导入提供各种立即可用的功能，让开发与布署更加快速简易，并提供多样化的I/O 模块供客户选择。



## 控制器客制化

创博提供专业客制化服务，可依客户应用打造专属之控制器，并针对智能制造需求，可增加FPGA客制、实时操作系统搭配、及标准工业通讯等功能。创博专精的研发设计团队，擅长设计高效能、高质量的工业级控制器和控制软件，协助客户快速将产品推向市场。



## 工业机器人控制系统

创博提供开放式架构和模块化的机器人解决方案，提供机器人控制器及示教器，具有开发灵活性和系统可扩展性，让客户可快速建置机器人系统，并进行行业相关加值。此解决方案支持各式主流工业机器人构型，包含7轴和6轴多关节机器人，Delta机器人和SCARA机器人。



## 智能协作机器人控制系统

相较于标准工业机器人，各式智能及协作机器人在智能制造中扮演更灵活、弹性的角色。创博提供协作机器人控制器、AI控制器及机器人网关，提供AI运算加速能力、支持客制机器人构型的控制弹性，以及链接不同机器人的通讯功能，满足智能协作机器人之多样化需求。



## 智能制造关键产品

创博提供智能制造关键产品解决方案，协助客户建置整线自动化系统，透过基于EtherCAT通讯之开放式软件开发平台，串联智能制造中的主要装置，包含工业机器人、工具机、泛用机台及输送带系统等，并整合信息至生产上位系统。创博各式控制系统包含机床控制、运动设备控制、工业机器人控制、移动机器人控制等模块，可透过各模块对应的控制软件，基于EtherCAT建置各子控制系统，再依据不同应用场景配置整体系统配置，串联为完整之制造自动化系统。创博同时提供各式产业应用加值软件包来满足进阶之控制需求，或者由终端客户自行将所拥有之行业功能打包为加值功能，进而提供更高阶之专业自动化系统。



## Robot System

### 机器人系统



#### GRC-200C

##### 机器人电控箱

- 适用于关节式/Delta/SCARA等构型的手臂
- 支援Tamagawa、Nikon编码器接口
- 内建16信道数字输入/16信道数字输出 I/O
- 提供PoE功能满足机器视觉应用
- 采用Intel® G3900 处理器
- 内含NexGRC机器人控制软件



#### TP-100-2

##### 机器人示教器

- 10.1" WXGA 1280x800 500 nits LED面板
- VGA输出接口
- 提供3段式启动开关及急停按钮
- 提供5点投射电容式触控
- 符合IEC / EN 61000-6-2 / 4 重工业法规
- IP65 防水防尘保护设计



#### SRB 100

##### 智能机器人网关

- 可串连YASKAWA, FANUC, KUKA, ABB, UR, EPSON, TM手臂信息
- 提供R2M通讯功能: Modbus TCP, TCP/IP
- 提供R2C 通讯功能: MQTT
- 提供人性化的网页式接口
- 最大可联机 2台手臂



#### NEXGRC

##### 泛用型机器人控制软件

- 支援关节式/Delta/SCARA等构型的手臂
- 支持4个群组的控制
- 支持最多16轴的单轴控制
- 提供仿真操作的模式
- 提供3D预览功能
- 提供Windows API

## Machine Automation

### 机械自动化



#### ECM-110F

##### EtherCA 主站控制器

- 标准EtherCAT通讯
- EtherCAT 通讯周期 250 μs
- 支援CiA 402
- 提供Windows API
- 提供实时操作系统 API (需搭配SDK)
- 采用Intel® Celeron® processor J1900 处理器



#### GMC-211F

##### 32轴高效能运动控制器

- 支持32轴单轴运动控制
- 支持4个群组控制
- 单轴提供PTP/Jog/Halt/Stop功能
- 群组提供PTP/linear/3D arc功能
- 支援C/C++, C# and VB.Net
- 采用Intel® 6th Core™ i7-6500TE处理器



#### GMC-311F

##### 64轴高效能运动控制器

- 支持64轴单轴运动控制
- 支持8个群组控制
- 单轴提供PTP/Jog/Halt/Stop功能
- 群组提供PTP/linear/3D arc功能
- 支援C/C++, C# and VB.Net
- 采用Intel® 6th Core™ i7-6700TE处理器



#### NEXECM

##### EtherCAT 主站控制软件

- 标准EtherCAT通讯，可支持各家标准的从站模块
- 最多可支持64个从站
- EtherCAT 通讯周期 250 μs
- 支援DC, PDO, SDO, CiA402, CoE, FoE, ESI, ENI
- 提供Windows API
- 提供EtherCAT主站设定软件工具-NexECM

## EtherCAT I/O Module

### EtherCAT I/O 模组



#### NEIO-B1812

##### 高信道数字输出/入I/O模块

- 提供16信道PNP/NPN型数字输入, 16信道PNP型数字输出
- 数字输入支持24V 工作电压
- 数字输入滤波器:1 ms
- 数字输出模块最大支持电流500 mA/ch
- 数字输出支持24V 工作电压



#### NEIO-B1841

##### 仿真, 数字混合型 EtherCAT I/O模块

- 提供8通道单端点式仿真输入, 2通道仿真输出
- 提供8信道PNP/NPN型数字输入, 8信道PNP型数字输出
- 仿真输出/入支持电压及电流模式
- 模拟输出/入支持16-bit高分辨率
- 数字输入滤波器:1 ms
- 数字输出最大支持电流500 mA/ch



#### NEIO-C1812

##### 紧凑型高信道数字输出/入I/O模块

- 提供16信道PNP/NPN型数字输入, 16信道PNP型数字输出
- 数字输出/入支持24V 工作电压
- 数字输入滤波器:1 ms
- 数字输出模块最大支持电流500 mA/ch
- 紧凑型尺寸:68 x 104 x 34 mm (W x H x D)



#### AXE-5904

##### EtherCAT脉冲输出模块

- 四轴独立控制，脉冲输出高达4Mpps
- 支持CW / CCW, OUT / DIR模式
- 提供4倍频ABZ相位差分编码器
- 提供CiA 402设备配置文件
- 提供通用型 DI通道
- 支持EtherCAT从站协议通讯

## Industrial ODM Solution

### 工业 ODM 解决方案



#### MARS355

##### 运动自动化控制系统

- 采用Intel® Celeron® processor, Bay Trail J1900处理器
- 支持一组DDR3L non-ECC 内存插槽, 最高支持到1333MHZ, 4GB
- 显示输出支持LVDS or VGA
- 支持NVRAM设计, 可储存机台发生错误时的数据, 及暂存生产中数据
- 定制化FPGA设计, 支持多元DI/DO, 适合工厂CNC等工具机应用
- EtherCAT 解决方案, 可提升自动化组装、测试、检视设备之性能表现



#### MARS100

##### 机器人自动化控制系统

- 采用第六代Intel® Core™ i9/ i7/ i5 /i3 处理器, LGA1151
- 支持两组DDR4 SO-DIMM 内存插槽, 最高支持到2133MHZ, 32GB
- 提供四组Ethernet网络输出
- 支持一组PoE输出, 符合IEEE 802.3af PSE规范
- 适合机器视觉, 自动光学检测等应用领域
- EtherCAT 解决方案, 可提升自动化组装、测试、检视设备之性能表现



#### EBC358

##### 3.5" SBC嵌入式主板

- 采用Intel® Atom® x6000 系列处理器
- 三个独立显示输出1 x VGA, 1 x HDMI 1.4b, 1 x LVDS or eDP
- 提供三组网络输出, 一组支持到2.5GbE
- DC 12V or 24V 电源输入
- 支持宽温-40°C ~ 85°C操作温度
- Intel® UHD Graphics最高支持32EUs, 适合AI edge运算



#### ICES675S

##### COM Express Type 6 Basic模块

- 采用第九/八代Intel® Core™ i9/ i7/ i5 /i3 处理器
- LGA1155 socket, 方便更换CPU提升效能
- 支持两组DDR4 SO-DIMM 内存插槽, 最高支持 2666MHZ, up to 32GB
- 三个独立显示输出 VGA, 2 x DP, eDP/LVDS 24bit 双通道
- 支持丰富I/O输出 1 x GBE LAN, 4 x USB3.1 GEN1, 8 x USB2.0, 4 x SATA3.0
- 支持AT or ATX 电源模式